

שדות ושטפים חשמליים מוכיחים

תיל: $\bar{E} = 2\pi\sigma$; לוח: $\bar{E}(r) = \frac{2\lambda}{r}$; $\Phi = 4\pi\lambda L$

שדה בין לוחות קבל: $\bar{E} = 4\pi\sigma$

קליפה כדורית: $\bar{E}(r) = \frac{Q}{r^2}, r > R$; $\bar{E}(r) = 0, r < R$

כדור מלא: $\bar{E}(r) = \frac{Q}{r^2}, r > R$; $\bar{E}(r) = \frac{Qr}{R^3}, r < R$

טבעת טעונה מקבילה ל-XY: $\bar{E}(z) = \frac{2\pi R(z-z_0)}{((z-z_0)^2 + R^2)^{3/2}} \hat{z}$

דיסקה טעונה: $\bar{E}(z) = 2\pi\sigma \left(1 - \frac{z}{\sqrt{z^2 + r^2}}\right) \hat{z}$

שדה על שפת מוליך (בפנים): $\bar{E}_\perp = 4\pi\sigma \hat{n}$ (0)

שדה של גליל אין סופי: $\bar{E}(r) = \frac{2\rho R^2}{r}, r > R$

$\Phi = 2\pi rhE(r)$, $\bar{E}(r) = 2\pi pr, r < R$

אינטגרלים מידיים

$\int \frac{dx}{x^2 + a^2} = \frac{1}{a} \arctan \frac{x}{a}$

$\int \frac{dx}{x^2 - a^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{x-a}{x+a} \right|$; $\int \frac{dx}{a^2 - x^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{a+x}{a-x} \right|$

$\int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \arcsin \left(\frac{x}{a} \right)$; $\int \frac{-dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \arccos \left(\frac{x}{a} \right)$

$\int a^x dx = \frac{a^x}{\ln a}$; $\int \ln x = x \ln x - x$; $\int \frac{-dx}{1+x^2} = \text{arccot}(x)$

$\int \frac{dx}{\cos^2 x} = \tan x$; $\int \frac{dx}{\sin^2 x} = -\cot x$; $\int \cot x = \ln |\sin x|$

$\int \frac{dx}{\cos x} = \ln \left| \tan \left(\frac{x}{2} + \frac{\pi}{4} \right) \right|$; $\int \tan x = -\ln |\cos x|$

$\int \frac{dx}{\sin x} = \ln \left| \tan \left(\frac{x}{2} \right) \right|$; $\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 \pm a^2}} = \ln \left| x + \sqrt{x^2 \pm a^2} \right|$

$\int \frac{Adx}{x-a} = A \ln |x-a|$; $\int \frac{Adx}{(x-a)^n} = A \frac{1}{1-n} (x-a)^{1-n}$

מושגים פיזיקליים בסיסיים - CGS

שדה מגנטי: $B = \left[\frac{esu}{cm^2} \right] = [gauss]$; מטען: $Q, q = [esu]$

שטף חשמלי: $\Phi = \left[\frac{dyne \cdot cm^2}{esu} \right]$; הספק: $P = \left[\frac{erg}{sec} \right]$

שדה חשמלי: $E = \left[\frac{dyne}{esu} \right]$; כוח: $F = [dyne]$

עבודה/אנרגיה: $W/U = [erg]$; קיבול: $C = [cm]$

פוטנציאל: $\phi = [statvolt]$; זרם: $I = \left[\frac{esu}{sec} \right]$

צפיפות זרם: $J = \left[\frac{esu}{sec \cdot cm^2} \right]$; התנגדות: $R = \left[\frac{sec}{cm} \right]$

מוליכות סגולית: $\sigma = \left[\frac{1}{sec} \right]$; $10^4 [gauss] = [tesla]$

כוח קולון, שדה ושטף חשמלי, גאוס

כוח: $\vec{F} = -\nabla U(r)$; עבודה לאורך מסלול: $W = -\int \vec{F} \cdot d\vec{r}$

כוח משמר מקיים: $\vec{\nabla} \times \vec{F} = 0 = \oint_C \vec{F} \cdot d\vec{l}$; הכוח האלקטרוסטטי משמר.

כוח קולון: $\vec{F} = \frac{q_1 q_2}{|\vec{r}_2 - \vec{r}_1|^3} (\vec{r}_2 - \vec{r}_1) = \frac{q_1 q_2}{|\vec{r}_2 - \vec{r}_1|^2} \hat{r}_{12}$

צפיפות; קווית: $\lambda = \left[\frac{esu}{cm} \right]$; משטחית: $\sigma = \left[\frac{esu}{cm^2} \right]$

מרחבית: $\rho = \left[\frac{esu}{cm^3} \right]$; שדה אלקטרוסטטי: $\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q}$

עבור n מטענים בדידים כאשר r_j וקטור ממשן j לנקודה $\vec{E}(x, y, z) = \sum_{j=1}^n \frac{q_j}{r_j^2} \hat{r}_j$; (x, y, z)

מרחבית $\rho(x, y, z)$ כאשר $\vec{r} = (x-x', y-y', z-z')$; $\vec{E}(x, y, z) = \iiint \frac{\rho}{r^2} \hat{r} dx' dy' dz'$; שטף חשמלי: $\Phi = \iint_S \vec{E}(r) \cdot d\vec{a}$

חוק גאוס: כאשר Q_{in} המטען הכלוא במעטפת אז $4\pi Q_{in} = 4\pi \iiint_V \rho dv = \oint_S \vec{E} \cdot d\vec{a} = \iiint_V \vec{\nabla} \cdot \vec{E} dv$; $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 4\pi\rho$

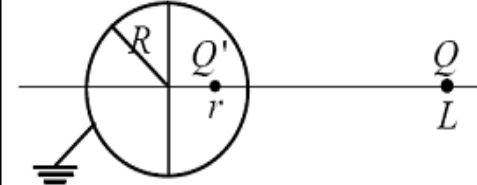
פתרון באמצעות חוק גאוס: (1) יש לבחור מעטפת שמתאימה לסימטריה של הבעיה (כזו שהשדה החשמלי על כל חלקיה קבוע או מתאפס) ולבטא את השטף דרך המעטפת

כתלות ב- \vec{E} . (2) מחשבים את Q_{in} , לרוב באמצעות אינטגרל על צפיפות מטען. (3) משווים עם חוק גאוס ומחוצים את \vec{E} .

מטעני דמות - כאשר Q הוא מטען אמיתי ו-Q' מדומה.

$Q' = \frac{-QR}{L}$; $r = \frac{R^2}{L}$; בשביל מטען Q מול לוח נשים

מטען מדומה $Q' = -Q$ בדיוק בצד השני של הלוח.



HACK THE PLANET

all information shall be free for the advancement of mankind

מיזמים גיאומטריים

כדור: $S = 4\pi R^2$; $V = \frac{4}{3} \pi R^3$

גליל: $S = 2\pi Rh + 2\pi R^2$; $V = \pi R^2 h$

אינטגרלים

אינטגרל מסוג ראשון (לפני סקלרית):

$I = \int_a^b \lambda(x, y) dl = \int_a^b \lambda(x, y) \frac{dl}{dt} dt$

$= \int_{t(a)}^{t(b)} \lambda(x, y) \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2} dt$

אינטגרל מסוג שני (לפני וקטורית):

$I = \int_a^b \vec{f}(x, y) \cdot d\vec{l} = \int_{t(a)}^{t(b)} \left(f_x \frac{dx}{dt} + f_y \frac{dy}{dt} + f_z \frac{dz}{dt} \right) dt$

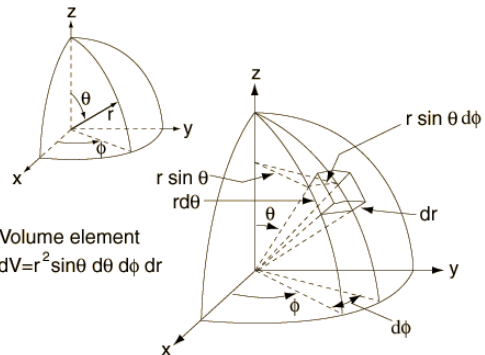
כאשר $f_{i,x,y,z}$ הוא הרכיב של f בכיוון המתאים.

אינטגרלים שטחיים

$x = r \sin \phi \cos \theta$; $y = r \sin \phi \sin \theta$; $z = r \cos \theta$

בקואורדינטות גליליות: $dV = r dr d\theta dz$, $dS = R d\theta dz$

בכדוריות: $dV = r^2 \sin \theta dr d\theta d\phi$, $dS = R^2 \sin \theta d\theta d\phi$



טריגונומטריה שכדאי לזכור

$\tan \alpha \cot \alpha = 1$; $\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1$
 $1 + \tan^2 \alpha = \frac{1}{\cos^2 \alpha}$; $1 + \cot^2 \alpha = \frac{1}{\sin^2 \alpha}$
 $\sin(2\alpha) = 2 \sin \alpha \cos \alpha$; $\cos(2\alpha) = \cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha$
 $\cos(2\alpha) = 2 \cos^2 \alpha - 1$; $\cos(2\alpha) = 1 - 2 \sin^2 \alpha$
 $\tan(2\alpha) = \frac{2 \tan \alpha}{1 - \tan^2 \alpha}$; $\sin(3\alpha) = 3 \sin \alpha - 4 \sin^3 \alpha$
 $\cos(3\alpha) = 4 \cos^3 \alpha - 3 \cos \alpha$
 $\sin \alpha + \sin \beta = 2 \sin \left(\frac{\alpha + \beta}{2} \right) \cos \left(\frac{\alpha - \beta}{2} \right)$
 $\sin \alpha - \sin \beta = 2 \sin \left(\frac{\alpha - \beta}{2} \right) \cos \left(\frac{\alpha + \beta}{2} \right)$
 $\cos \alpha + \cos \beta = 2 \cos \left(\frac{\alpha + \beta}{2} \right) \cos \left(\frac{\alpha - \beta}{2} \right)$
 $\cos \alpha - \cos \beta = -2 \sin \left(\frac{\alpha + \beta}{2} \right) \sin \left(\frac{\alpha - \beta}{2} \right)$
 $\sin \alpha \cos \beta = \frac{\sin(\alpha + \beta) + \sin(\alpha - \beta)}{2}$
 $\sin \alpha \sin \beta = \frac{\cos(\alpha - \beta) - \cos(\alpha + \beta)}{2}$
 $\cos \alpha \cos \beta = \frac{\cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta)}{2}$

$\sin(\alpha + \beta) = \sin \alpha \cos \beta + \cos \alpha \sin \beta$
 $\sin(\alpha - \beta) = \sin \alpha \cos \beta - \cos \alpha \sin \beta$
 $\cos(\alpha + \beta) = \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta$
 $\cos(\alpha - \beta) = \cos \alpha \cos \beta + \sin \alpha \sin \beta$
 $\tan(\alpha + \beta) = \frac{\tan \alpha + \tan \beta}{1 - \tan \alpha \tan \beta}$
 $\tan(\alpha - \beta) = \frac{\tan \alpha - \tan \beta}{1 + \tan \alpha \tan \beta}$
 $\tan(\alpha + \beta) - \tan \alpha - \tan \beta = \tan(\alpha + \beta) \tan \alpha \tan \beta$
 $\arcsin \alpha + \arccos \alpha = \frac{\pi}{2}$; $\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{b}(\vec{a} \cdot \vec{c}) - \vec{a}(\vec{b} \cdot \vec{c})$

מספרים חשובים

$e = 4.803 \cdot 10^{-10} esu = 1.602 \cdot 10^{-19} coulomb$

$m_e = 9.11 \cdot 10^{-28} g$; $m_p = 1.673 \cdot 10^{-24} g$

$\epsilon_0 = 8.8541878 \cdot 10^{-12}$; $\mu_0 = 1.26 \cdot 10^{-6}$

$k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} = 8.987551805 \cdot 10^9$

$coulomb = 3 \cdot 10^9 esu$; $ampere = 3 \cdot 10^9 \frac{esu}{sec}$

$statvolt = 300 volt$; $c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}} \approx 3 \cdot 10^{10}$

$farad = 9 \cdot 10^{11} cm$; $ohm = 1.113 \cdot 10^{-12} \frac{sec}{cm}$

$MKS \rightarrow CGS : \frac{\mu_0}{4\pi} \rightarrow \frac{1}{c} ; \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \rightarrow 1$

מוליכים, מבודדים וקבלים

לפי הגדרה, בתוך מוליך מתקיים $E = 0$ ו- $\rho = \text{const}$.

על פני המוליך, $E = 4\pi\sigma$. במרחק r , $\vec{E} = \frac{Q}{r^2} \hat{r}$.

קיבול: C , שטח: A , מרחק: d , מטען: Q , מתח: V .

לפי הגדרה: $Q = CV = C|\phi_2 - \phi_1|$

אנרגיה של קבל: $U = \frac{1}{2}QV = \frac{1}{2}CV^2 = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{AV^2}{8\pi d}$

שדה/מטען/קיבול לוחות: $\sigma = \frac{E}{4\pi} = \frac{V}{4\pi d} \ll E = \frac{V}{d}$

$C = \frac{Q}{V} = \frac{A}{4\pi d} \ll Q = A\sigma = \frac{AV}{4\pi d} \ll$

קבל כדורי: $C = R$

שתי קליפות: $C = \frac{R_1 R_2}{R_1 - R_2}$; $R_1 > R_2$

קבל גלילי $b > a$: $C = \frac{L}{2 \ln(\frac{b}{a})}$

טעינת קבל: $q(t) = CV_0 \left(1 - e^{-\frac{t}{RC}}\right)$; $I(t) = \frac{V_0}{R} e^{-\frac{t}{RC}}$

פריקת קבל: $q(t) = V_0 C e^{-\frac{t}{RC}}$; $I(t) = -\frac{V_0}{R} e^{-\frac{t}{RC}}$

מעגלים חשמליים

חוק קירכהוף: לכל צומת במעגל חשמלי: $\sum I_{in} = \sum I_{out}$. בכל לולאה חשמלית סגורה: $\sum V_i = 0$ (כאשר מקורות המתח חיוביים וצורכי המתח שליליים)

הספק: $P = VI = I^2 R = \frac{V^2}{R}$

נגדים בטור: $I_i = I_j$; $R_i = \sum_{i=1}^n R_i$; $V_i = \sum_{i=1}^n V_i$

נגדים במקביל: $I_i = \sum_{i=1}^n I_i$; $\frac{1}{R_i} = \sum_{i=1}^n \frac{1}{R_i}$; $V_i = V_j$

קבלים בטור: $V_i = \sum_{i=1}^n V_i$; $\frac{1}{C_i} = \sum_{i=1}^n \frac{1}{C_i}$; $Q_i = Q_j$

קבלים במקביל: $V_i = V_j$; $C_i = \sum_{i=1}^n C_i$; $Q_i = \sum_{i=1}^n Q_i$

נצילות: $\eta = \frac{I^2 R}{\varepsilon I} = \frac{I^2 R}{(Ir + IR)I} = \frac{R}{r + R}$

אלקטרו דינמיקה

צפיפות זרם: $\vec{J} = \rho \vec{v}$; זרם: $I = \int_A \vec{J} \cdot d\vec{a} = \int_A \sigma \vec{E} \cdot d\vec{a} = \frac{dq}{dt}$

$\vec{v} = \frac{\sigma \vec{E}}{\rho} \ll \vec{J} = \frac{I}{A} \hat{n} = \rho \vec{v} = \sigma \vec{E} = \sum n_i q_i v_i$

משוואת הרציפות/שימור מטען: $\vec{\nabla} \cdot \vec{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$

המטען על כדור שהיה טעון ב- Q ברגע $t = 0$ אם המוליכות הסגולית של האוויר סביבו היא σ : $q(t) = Q e^{-4\pi\sigma t}$

חוק אוהם: $\vec{\nabla} \cdot \vec{J} = 0 \ll E = \text{const}$; $\vec{\nabla} \cdot \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}\right) = 0$

σ - מוליכות סגולית, ρ - התנגדות סגולית.

התנגדות: $R = \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sigma(\vec{r}) \cdot A(\vec{r})} = \int_{r_1}^{r_2} \rho(\vec{r}) \frac{dr}{A(\vec{r})}$

התנגדות של נגד כדורי סימטרי: $R = \int_{r_1}^{r_2} \frac{1}{\sigma} \frac{dr}{4\pi r^2} = \frac{1}{4\pi\sigma} \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{r^2}$

התנגדות של נגד גלילי סימטרי: $R = \frac{1}{2\pi L \sigma} \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{r^2}$

התנגדות של חומר בעל מוליכות סגולית σ בין שני כדורי

$R = \frac{1}{4\pi\sigma} \left(\frac{b-a}{ab}\right)$; $b > a$

מעגל LC - מעגל עם קבל C וסליל משרן L .

המטען על הקבל: $Q(t) = Q_0 \cos\left(\frac{t}{\sqrt{LC}} + \phi\right)$

הזרם במעגל: $I(t) = \frac{Q_0}{\sqrt{LC}} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{LC}} + \phi\right)$

יחסות וטרנספורמציות לורנץ

מערכת S' נעה במהירות \hat{x} ביחס למערכת S . ב- $t = 0$ ראשי הצירים מתלכדים.

$x' = \gamma(x - vt)$; $y' = y$; $z' = z$; $t' = \gamma\left(t - \frac{v}{c^2}x\right)$

$u_x' = \frac{u_x - v}{1 - \frac{u_x v}{c^2}}$; $u_y' = \frac{u_y}{\gamma\left(1 - \frac{u_x v}{c^2}\right)}$; $u_z' = \frac{u_z}{\gamma\left(1 - \frac{u_x v}{c^2}\right)}$

$x = \gamma(x' + vt')$; $y = y'$; $z = z'$; $t = \gamma\left(t' + \frac{v}{c^2}x'\right)$

$u_x = \frac{u_x' + v}{1 + \frac{u_x' v}{c^2}}$; $u_y = \frac{u_y'}{\gamma\left(1 + \frac{u_x' v}{c^2}\right)}$; $u_z = \frac{u_z'}{\gamma\left(1 + \frac{u_x' v}{c^2}\right)}$

תפיסת האורך מהמערכת הנייחת (S): $\Delta x = \frac{\Delta x'}{\gamma}$ (האורך שנמדד במערכת בה האורך $\Delta x'$ קטן יותר מאשר במערכת בה האורך נייח (S')). תפיסת הזמן מהמערכת הנייחת (S): $\Delta t = \gamma \Delta t'$ (הזמן שנמדד במערכת בה הזמן Δt ארוך מאשר במערכת בה הזמן נייח (S')).

תפיסת האורך מהמערכת הנייחת (S): $\Delta x = \frac{\Delta x'}{\gamma}$ (האורך שנמדד במערכת בה האורך $\Delta x'$ קטן יותר מאשר במערכת בה האורך נייח (S')). תפיסת הזמן מהמערכת הנייחת (S): $\Delta t = \gamma \Delta t'$ (הזמן שנמדד במערכת בה הזמן Δt ארוך מאשר במערכת בה הזמן נייח (S')).

תפיסת הזמן מהמערכת הנייחת (S): $\Delta t = \gamma \Delta t'$ (הזמן שנמדד במערכת בה הזמן Δt ארוך מאשר במערכת בה הזמן נייח (S')).

תפיסת הזמן מהמערכת הנייחת (S): $\Delta t = \gamma \Delta t'$ (הזמן שנמדד במערכת בה הזמן Δt ארוך מאשר במערכת בה הזמן נייח (S')).

מרחק וזמן בין שתי אירועים במערכת S' (זמן מותנה)	מרחק וזמן בין שתי אירועים במערכת S (זמן מותנה)	מרחק וזמן בין שתי אירועים במערכת S' (מרחק מותנה)	מרחק וזמן בין שתי אירועים במערכת S (מרחק מותנה)
$\Delta t = \tau$ $\Delta x = 0$	$\Delta t = \gamma\tau$ $\Delta x = \beta\gamma c\tau$	$\Delta t = 0$ $\Delta x = \ell_0$	$\Delta t = \frac{\beta\gamma}{c}\ell_0$ $\Delta x = \gamma\ell_0$
$\Delta t = \tau$ $\Delta x = \gamma\beta c\tau$	$\Delta t = \gamma\tau$ $\Delta x = \gamma\beta c\tau$	$\Delta t = 0$ $\Delta x = \ell_0$	$\Delta t = \frac{\beta\gamma}{c}\ell_0$ $\Delta x = \gamma\ell_0$

כוח לורנץ על חלקיק נע: $\vec{F} = q\vec{E} + \frac{q}{c}\vec{v} \times \vec{B}$

אנרגיה ותנע: $E' = \gamma(E - vP_x)$; $P_x' = \gamma\left(P_x - \frac{v}{c^2}E\right)$; $P_y' = P_y$; $P_z' = P_z$

שדה של מטען נע: $E_x' = E_x = \frac{qx'}{(x'^2 + y'^2)^{3/2}} = \frac{q\gamma(x - vt)}{\left(\gamma^2(x - vt)^2 + y^2\right)^{3/2}}$

$E_y' = \gamma E_y = \frac{\gamma qy'}{(x'^2 + y'^2)^{3/2}} = \frac{\gamma qy}{\left(\gamma^2(x - vt)^2 + y^2\right)^{3/2}}$

עוצמת שדה נע ב- $t = 0$: $E' = \sqrt{E_x'^2 + E_y'^2} = \frac{q}{r'^2} \frac{1 - \beta^2}{(1 - \beta^2 \sin^2 \theta)^{3/2}}$

כאשר $r'^2 = x'^2 + y'^2$, $\tan \theta' = \frac{y'}{x'}$ ו- $r'^2 = x'^2 + y'^2$

כאשר חלקיק נע משנה את מהירותו או האינרמציה על השדה מועברת על ידי כדור אינרמציה שנוע במהירות האור.

זרם: $J_x' = \gamma(J_x - v\rho)$; $J_y' = J_y$; $J_z' = J_z$; $\rho' = \gamma\left(\rho - \frac{v}{c^2}J_x\right)$

שדות חשמליים ומגנטיים: $I' = \gamma(I + v\lambda)$; $\lambda' = \gamma\left(\lambda + \frac{v}{c^2}I\right)$

$E_x' = E_x$; $E_y' = \gamma(E_y - \beta B_z)$; $E_z' = \gamma(E_z + \beta B_y)$

$B_x' = B_x$; $B_y' = \gamma(B_y + \beta E_z)$; $B_z' = \gamma(B_z - \beta E_y)$

$E = 0 \rightarrow \vec{E}' = 0$; $\vec{E}' = -\vec{\beta} \times \vec{B}'$

$B = 0 \rightarrow \vec{B}' = 0$; $\vec{B}' = -\vec{\beta} \times \vec{E}'$

האינוואריאנטה של לורנץ

עבור חלקיק יחיד: $m^2 c^4 = E^2 - P^2 c^2 = \text{const}$

עבור מספר חלקיקים: $(\sum E)^2 - (\sum P)^2 c^2 = \text{const}$

האינוואריאנטה האלקטרומגנטית: $\vec{E}^2 - \vec{B}^2 = \vec{E}'^2 - \vec{B}'^2$; $\vec{E} \cdot \vec{B} = \vec{E}' \cdot \vec{B}'$

מעגל RL - מעגל עם נגד R וסליל משרן L .

$V_L = \varepsilon \cdot e^{-\frac{R}{L}t}$; $I(t) = \frac{\varepsilon}{R} \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t}\right)$; $\varepsilon = L \frac{dI}{dt} + I(t)R$

במעגל מוקצר מתקיים: $I(t) = I_0 \cdot e^{-\frac{R}{L}t}$ ו- $I(t)R = -L \frac{dI}{dt}$

האנרגיה בסליל משרן: $U = \frac{1}{2}LI^2$

מגנטיות

כוח לורנץ על חלקיק נע: $\vec{F} = q\vec{E} + \frac{q}{c}\vec{v} \times \vec{B}$

חוק אמפר: $\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{l} = \frac{4\pi}{c} \iint_S \vec{J} \cdot d\vec{a} = \frac{4\pi}{c} I$

כלומר - אינטגרל מסלולי של השדה המגנטי על פני מסלול סגור C , פרופורציוני לכמות הזרם שזורם דרך השטח שהמסלול כולא. כיוון השדה המגנטי הוא כיוון "בורג ימני" שנקבע לפי כיוון הזרם.

מחוק אמפר וסטוקס: $\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{4\pi}{c} \vec{J}$

$\vec{\nabla} \cdot \vec{J} = \left(\frac{c}{4\pi}\right) \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B}) = 0 \ll$

תכונות: אין מונופולים מגנטיים, אין מטען מגנטי, אין מקור לקווים מגנטיים, כל קו הוא לולאה סגורה.

$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \ll \iint_S \vec{B} \cdot d\vec{a} = \iint_V \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$

שדה של חוט עם זרם I : $\vec{B} = \frac{2I}{cr} (\hat{l} \times \hat{r})$

כוח מגנטי על תיל נושא זרם: $\vec{F} = I \vec{l} \times \vec{B}$

כוח מגנטי הפועל בין שני תילים נושאי זרם: $\vec{F} = \frac{2I_1 I_2 L}{cr}$

שדה של תיל נושא זרם סופי: $\vec{B} = \frac{I}{cr} (\cos \alpha + \cos \beta)$

חוק ביו-סבר: $d\vec{B} = \frac{I d\vec{l} \times \hat{r}}{cr^2} = \frac{q\vec{v} \times \hat{r}}{cr^2}$

זהו חוק שמאפשר לנו למצוא את השדה המגנטי שלמנט זרם dl יוצר במרחק r ממנו.

פוטנציאל מגנטי: $\vec{A}(\vec{r}) = \frac{1}{c} \iint_V \frac{\vec{J}(\vec{r}') dv}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$

פוטנציאל של חוט אין סופי עם זרם I : $\vec{A} = \frac{I}{c} \ln(x^2 + y^2) \hat{z}$

האנרגיה המגנטית במרחב: $U = \frac{1}{8\pi} \iint_V |\vec{B}|^2 dv$

סך האנרגיה האלקטרומגנטית: $U = \frac{1}{8\pi} \iint_V (|\vec{E}|^2 + |\vec{B}|^2) dv$

שדות מגנטיים ידועים

שדה של טבעת בקוטר R עם זרם I : $\vec{B}(z) = \frac{2\pi IR^2}{c(R^2 + z^2)^{3/2}} \hat{z}$

שדה מגנטי של סליל זרם סופי (θ_1 - הזווית לקצה העליון של הסליל ו- θ_2 - הזווית לקצה התחתון, n כריכות ליחידת אורך):

$B(z) = \frac{2\pi In}{c} (\cos \theta_1 - \cos \theta_2)$

השדה בתוך סליל אין סופי: $B = \frac{4\pi In}{c}$

(הנוסחה לסליל אין סופי נכונה גם כאשר: $L \gg r$)

שדה של טורוס: $B = \frac{2In}{cr}$

שדה של יריעת זרם: $B = \frac{2\pi J}{c} = 2\pi\beta\sigma$

שדה במרכז דיסקה מסתובבת, $\sigma(r) = \frac{R}{r}$: $\vec{B} = \frac{\pi\omega\sigma R}{c} \hat{z}$

כוח במוט זרם עם זרם α בין v ל- B , β בין J ל- B : $F = \frac{B^2 L^2 V \sin \alpha \sin \beta}{R}$

השראה אלקטרומגנטית

שטף מגנטי: $\Phi_B = \iint_S \vec{B} \cdot d\vec{a}$

חוק פרדיי (השראה): $\varepsilon = \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{1}{c} \frac{d}{dt} \iint_S \vec{B} \cdot d\vec{a} = -\frac{1}{c} \frac{d\Phi_B}{dt}$

המערכת תתנגד לשינוי בשטף. מסטוקס: $\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$

פרופורציה ההשראה ההדדית M נקראת "השראות". משפט ההדדיות: $M_{12} = M_{21}$.

הכוח האלקטרומגנטי הנוצר בלולאת זרם אחת כתוצאה משינוי בזרם בלולאה שנייה: $M = \frac{1}{c} \frac{d\Phi_B}{dt} \ll \varepsilon = -M_{12} \frac{dI}{dt}$

גורם ההשראות העצמית הוא L ו- $\varepsilon = -L \frac{dI}{dt}$

קואורדינטות כדוריות	קואורדינטות גליליות	קואורדינטות קרטזיות	גרדיאנט
$\vec{\nabla} f = \frac{\partial f}{\partial r} \hat{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} \hat{\theta} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \phi} \hat{\phi}$	$\vec{\nabla} f = \frac{\partial f}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial f}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial f}{\partial z} \hat{z}$	$\vec{\nabla} f = \frac{\partial f}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial f}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial f}{\partial z} \hat{z}$	
$\vec{\nabla} \cdot \vec{f} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial(r^2 f_r)}{\partial r} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial(\sin \theta f_\theta)}{\partial \theta} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f_\phi}{\partial \phi}$	$\vec{\nabla} \cdot \vec{f} = \frac{1}{r} \frac{\partial(r \cdot f_r)}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial f_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial f_z}{\partial z}$	$\vec{\nabla} \cdot \vec{f} = \frac{\partial f_x}{\partial x} + \frac{\partial f_y}{\partial y} + \frac{\partial f_z}{\partial z}$	דיברגנץ
$\vec{\nabla} \times \vec{f} = \frac{1}{r \sin \theta} \left(\frac{\partial(\sin \theta f_\theta)}{\partial \theta} - \frac{\partial f_\phi}{\partial \phi} \right) \hat{r} + \left(\frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f_r}{\partial \phi} - \frac{1}{r} \frac{\partial(r f_\theta)}{\partial r} \right) \hat{\theta} + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial(r f_\theta)}{\partial r} - \frac{\partial f_r}{\partial \theta} \right) \hat{\phi}$	$\vec{\nabla} \times \vec{f} = \left(\frac{1}{r} \frac{\partial f_z}{\partial \theta} - \frac{\partial f_\theta}{\partial z} \right) \hat{r} + \left(\frac{\partial f_r}{\partial z} - \frac{\partial f_z}{\partial r} \right) \hat{\theta} + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial(r \cdot f_\theta)}{\partial r} - \frac{\partial f_r}{\partial \theta} \right) \hat{z}$	$\vec{\nabla} \times \vec{f} = \left(\frac{\partial f_z}{\partial y} - \frac{\partial f_y}{\partial z} \right) \hat{x} + \left(\frac{\partial f_x}{\partial z} - \frac{\partial f_z}{\partial x} \right) \hat{y} + \left(\frac{\partial f_y}{\partial x} - \frac{\partial f_x}{\partial y} \right) \hat{z}$	רוטור
$\nabla^2 f = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial f}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial f}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 f}{\partial \phi^2}$	$\nabla^2 f = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial f}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$	$\nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$	לפליטאן

עוצמה
 $I = \vec{S} \cdot \hat{n}$ עוצמת הגל היא הערך הממוצע של וקטור פוינטינג.
 גל מונוכרומטי: $\vec{E} = E_0 \sin(\vec{k}\vec{r} - \omega t)$; $\vec{B} = B_0 \sin(\vec{k}\vec{r} - \omega t)$
 $I = \frac{c}{4\pi} E_0^2 \sin^2(\vec{k}\vec{r} - \omega t)$
 עבור גל הרמוני מעגלי העוצמה קטנה לפי $\frac{1}{r}$. עבור גל כדורי $\frac{1}{r^2}$.
 ההספק המשודר על ידי הגל: $P = \iint_S \vec{S} \cdot d\vec{a} = IA$

חיבור גלים
 $\vec{E}(\vec{r}) = \text{Re}(\vec{E}_0 e^{i(\vec{k}\vec{r} - \omega t)}) \ll \ll e^{i\alpha} = \cos \alpha + i \sin \alpha$
 $e^{-i\alpha} - e^{i\alpha} = 2 \sin \alpha$; $e^{i\alpha} - e^{-i\alpha} = 2 \cos \alpha$
 $\psi = 2A \cos\left(\frac{k_1 - k_2}{2}x - \frac{\omega_1 - \omega_2}{2}t\right) \cos\left(\frac{k_1 + k_2}{2}x - \frac{\omega_1 + \omega_2}{2}t\right)$
 $\psi = \psi_1 + \psi_2 \ll \ll I \propto |\psi|^2 = |\psi_1|^2 + |\psi_2|^2 + 2 \text{Re}(\psi_1 \psi_2^*)$
 $2 \text{Re}(\psi_1 \psi_2^*)$ הוא איבר ההתאבכות. כאשר הגלים באותה פאזה, הם יגיבירו אחד את השני, התאבכות בונה. כאשר הם בהפרש פאזה של π , הם יבטלו אחד את השני, התאבכות הורסת.
 בשביל שתתקיים התאבכות, הגלים חייבים להיות קוהרנטיים, בעלי הפרש פאזה קבוע.
ניסוי יאנג



$\vec{E}(\vec{r}) = \vec{E}_0 e^{i(\vec{k}\vec{r} - \omega t)} 2 \cos\left(\frac{\pi d \sin \theta}{\lambda}\right) \ll \ll \frac{\vec{r}_1 + \vec{r}_2}{2} = \vec{r}$
 $I(\theta) = \frac{c}{4\pi} E_0^2 2 \cos^2\left(\frac{\pi d \sin \theta}{\lambda}\right) = I_0 \cos^2\left(\frac{\pi d}{\lambda} \frac{y}{R}\right)$
 התאבכות בונה תתקבל כאשר $\frac{\pi d \sin \theta}{\lambda} = \pi m$ בזוויות θ_m המקיימות: $\sin \theta_m = \frac{\lambda}{d} m$
 מרחק בין שיאים (שפלים) ניתן על ידי $\Delta y = \frac{R\lambda}{d}$

נסדקים
 $|\psi|^2 = A^2 \frac{\sin^2\left(\frac{\pi N d \sin \theta}{\lambda}\right)}{\sin^2\left(\frac{\pi d \sin \theta}{\lambda}\right)}$; $I(\theta) = I_0 \frac{\sin^2\left(\frac{\pi N d \sin \theta}{\lambda}\right)}{\sin^2\left(\frac{\pi d \sin \theta}{\lambda}\right)}$
 שיא: $\sin \theta = \frac{\lambda m}{dN}$ שפלי: $|\psi|^2 = A^2 N^2 \ll \ll \sin \theta = \frac{\lambda}{d} m$
 רוחב המקסימום הראשי: $\Delta x = \frac{\lambda}{Nd}$

בין כל שיא ראשי יש $N-2$ משניים. כמות השיאים: $2 \left\lfloor \frac{d}{\lambda} \right\rfloor + 1$
 מספר השיאים קטן כאשר d גדל. ככל ש- N גדול יותר, ההפרדה בין סוגי הגלים טובה יותר. בשיא m יתקבל $\frac{\Delta \lambda}{\lambda} \geq \frac{1}{Nm}$
 גל הפוגע במשטח הופך פאזה.

פתרונות למשוואות הגלים הקלאסית
 גלים עומדים - חייבים מערכת סגורה (סופית)
 $\psi(x, t) = A \sin(k_n x) \cos(\omega_n t)$
 קיימות נקודות שבת המקיימות $\psi = 0$ ללא תלות בזמן.
 בהינתן L אורך המיתר אז יתקבל גל עומד אם $L = \frac{n\pi}{k_n}$ ואם $E_k = \int_0^L \frac{1}{2} M \left(\frac{\partial y}{\partial t}\right)^2 dx$, $V = \sqrt{\frac{T_0 L}{M}}$, $f = \frac{v\omega}{2L}$, $\lambda = \frac{2L}{n}$
 מצב שוויו משקל
 תנועה יסודית $n = 1$
 הרמונית ראשונה $n = 2$
 הרמונית שנייה $n = 3$
 אופן התנודה הנורמלי: $\phi_n = A_n \sin(k_n x) \cos(\omega_n t + \phi)$
 $\psi(x, y) = \sum_{n=1}^{\infty} \Phi_n$

גלים מישוריים
 פתרון מישורי: $\psi(\vec{r}, t) = f(\vec{n}\vec{r} - vt)$ - המשוואה מייצגת גל הנע כמישור הניצב לכיוון ההתקדמות שלו ומקבל את אותו ערך על כל המישור הניצב.
 $\vec{r} = (r_x, r_y, r_z)$
 הזית הגל: המקום הגיאומטרי בו ψ יש ערך t מסוים. לגל תלת ממדי חזית מישורית, לגל דו ממדי חזית קווית.
 \vec{k} הוא וקטור הגל הרב ממדי. $\psi(\vec{r}, t) = A \cos(\vec{k}\vec{r} \pm \omega t)$

גל כדורי (מעגלי במישור) ממקור נקודתי: $\psi(\vec{r}, t) = \frac{f(\vec{r} - vt)}{r}$

גלים אלקטרומגנטיים
 $\nabla^2 \vec{E} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2}$; $\nabla^2 \vec{B} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2}$
 התווך תלת ממדי, ההפרעה תלת ממדית, מהירות הפאזה c .
 גל מישורי רץ: $\vec{E}(\vec{r}, t) = \vec{E}_0 f(\vec{k}\vec{r} - ct)$; $\vec{B}(\vec{r}, t) = \vec{B}_0 f(\vec{k}\vec{r} - ct)$
 על פני מישור חזית הגל, לכל הנקודות אותו ערך.
 משוואות מקסוול בריק: $\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$, $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0$, $\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$, $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$
 תכונות של גלים אלקטרומגנטיים
 $\vec{E}(\vec{r}, t) \perp \hat{k}$; $\vec{B}(\vec{r}, t) \perp \hat{k} \ll \ll \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0$; $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$

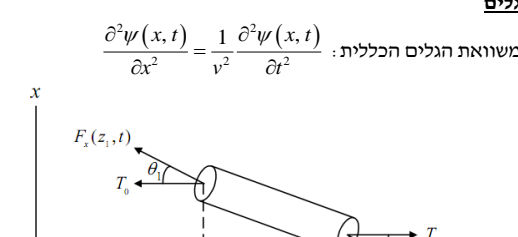
גל אלקטרומגנטי הוא רוחבי. ההפרעה ניצבת לכיוון ההתקדמות.
 $\hat{k} \times \vec{E}_0 = |\vec{B}_0| \ll \ll \hat{k} \times \vec{E}_0 = \vec{B}_0 \ll \ll \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$
 $\hat{k}, \vec{E}_0, \vec{B}_0$ ניצבים אחד לשני ומהווים שלשה ימנית. גודל השדות החשמלי והמגנטי זהים.
 $\hat{k} \cdot \vec{E} = \vec{E} \times \vec{B}$

שטף האנרגיה של הגל האלקטרומגנטי - וקטור פוינטינג
 גל אימי: $\vec{B} = B_0 f(z - ct) \hat{y}$; $\vec{E} = E_0 f(z - ct) \hat{x}$
 האנרגיה בקופסה בנפח Δz : $\Delta U = \frac{\vec{E}^2 + \vec{B}^2}{8\pi} \Delta z$
 $\frac{1}{A} \frac{\partial \Delta U}{\partial t} = -\frac{c \Delta z}{4\pi} \left(\vec{E} \frac{\partial \vec{B}}{\partial z} + \vec{B} \frac{\partial \vec{E}}{\partial z} \right) = -\frac{c \Delta z}{4\pi} (E(z + \Delta z) B(z + \Delta z) - E(z) B(z))$

$\vec{S} = \frac{c}{4\pi} (\vec{E} \times \vec{B}) \rightarrow \frac{1}{A} \frac{\partial \Delta U}{\partial t} = S_z(z) - S_z(z + \Delta z) = \left[\frac{\text{erg}}{\text{cm}^2 \text{sec}} \right]$

השראות ידועות
 טבעת ברדיוס r בתוך טבעת ברדיוס R : $M_{12} = \frac{2\pi^2 r^2}{c^2 R}$; $R \gg r$
 השראה עצמית של סליל משרן בעל n ליפופים לסימ, באורך l וברדיוס r : $L = \frac{4\pi^2 r^2 n^2 l}{c^2}$
 השראה עצמית של טורוס עם n כריכות, גובה h ורדיוסים $L = \frac{2\pi^2 h}{c^2} \ln\left(\frac{b}{a}\right)$; $b > a$

משוואות מקסוול - זרם העתק: $\vec{J}_d = \frac{1}{4\pi} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \frac{1}{4\pi\sigma} \frac{\partial \vec{J}}{\partial t}$
 חוק גאוס: $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 4\pi\rho$
 אין מונופולים מגנטיים: $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$
 חוק פרדי להשראות: $\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$
 חוק אמפר המוכלל: $\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{4\pi}{c} (\vec{J}_d + \vec{J})$
 בריק מתקיים: $\vec{J} = 0$, $\rho = 0$, להציב בהתאם.

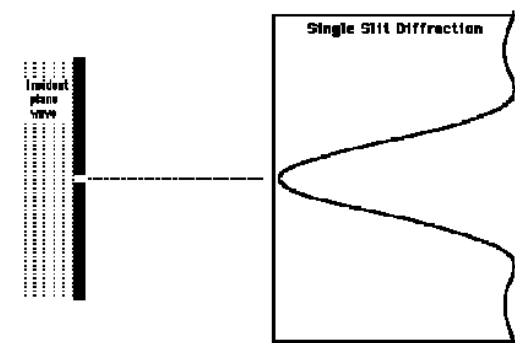
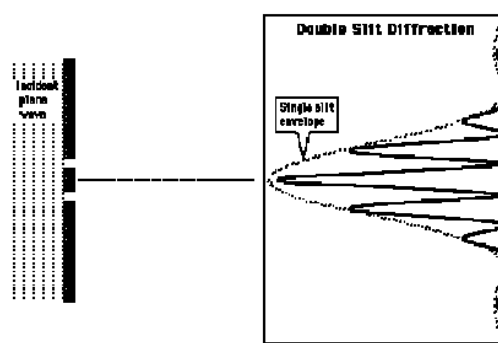
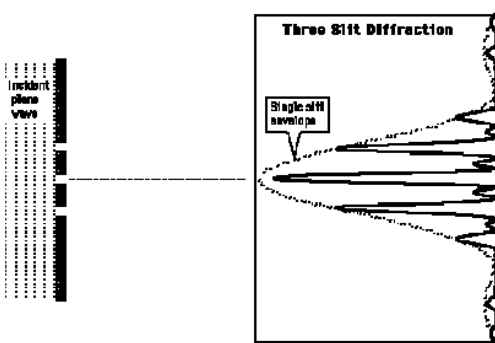


על חלק מיתר $\Delta z = z_2 - z_1$ בעל מסה $\Delta m = \rho \Delta z$ פועל כוח רוחבי בכיוון \hat{x} : $F_x(z_2, t) - F_x(z_1, t) = T_0 (\tan \theta_2 - \tan \theta_1)$
 $F_x(z, t) = T_0 \left(\frac{\partial \psi(z_2, t)}{\partial z} - \frac{\partial \psi(z_1, t)}{\partial z} \right) \ll \ll \tan \theta = \frac{\partial \psi}{\partial z}$
 $\ll \ll F_x(z, t) = T_0 \frac{\partial^2 \psi(z, t)}{\partial z^2} \Delta z = \rho \Delta z \frac{\partial^2 \psi(z, t)}{\partial t^2} \ll \ll v^2 = \frac{T_0}{\rho} \ll \ll \frac{\partial^2 \psi(z, t)}{\partial z^2} = \frac{\rho}{T_0} \frac{\partial^2 \psi(z, t)}{\partial t^2}$

פתרונות למשוואות הגלים הקלאסית
 גלים רצים - חייבים מערכת פתוחה (אין סופית)
 $\psi(x, t) = f(x \pm vt)$
 זה מהווה פתרון למשוואה כי: $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{df}{d(x \pm vt)} \frac{d(x \pm vt)}{dx} = f' \cdot 1$
 וגם $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = f''$; $\frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = f'' v^2 \ll \ll \frac{\partial f}{\partial t} = f' \frac{d(x \pm vt)}{dt} = f'(\pm v)$
 גל הרמוני: $\psi(x, t) = A \sin(kx - \omega t)$
 k - מאפיין הגל, ω - תדירות זוויתית, A - משרעת הגל
 חשוב לזכור: $f = \frac{1}{T}$, $v = \frac{\omega}{k} = \frac{\lambda}{T}$, $\omega = \frac{2\pi}{T}$, $k = \frac{2\pi}{\lambda}$
 $\lambda = \frac{2\pi}{k}$ - אורך הגל, המרחק בין כל שתי נקודות שוות בגל.

וקטור פוינטינג - $\vec{S} = \frac{c}{4\pi} |\vec{E}|^2 \hat{k}$ קצב שינוי האנרגיה ליחידת זמן ליחידת נפח בכיוון ההתקדמות הגל.





טרנספורמציות וקטוריות

$$\begin{aligned} \nabla(f \nabla g) &= \nabla f \nabla g + f \nabla^2 g \\ \nabla(g \cdot \vec{F}) &= g(\nabla \cdot \vec{F}) + (\nabla g) \cdot \vec{F} \\ \nabla \times (g \vec{F}) &= g(\nabla \times \vec{F}) + (\nabla g) \times \vec{F} \end{aligned}$$

החלפת משתנים באינטגרל כפול

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_{D'} f(x(u, v), y(u, v)) \begin{vmatrix} x_u & x_v \\ y_u & y_v \end{vmatrix} du dv$$

החלפת משתנים באינטגרל משולש

$$\iiint_{D'} f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{D''} f(x(u, v, w), y(u, v, w), z(u, v, w)) |J| du dv dw$$

$$J = \frac{\partial(x, y, z)}{\partial(u, v, w)} = \begin{vmatrix} x_u & x_v & x_w \\ y_u & y_v & y_w \\ z_u & z_v & z_w \end{vmatrix}$$

עקיפה

סדק יחיד. d מסדר גודל של λ .

$$I(\theta) = I_1 \frac{\sin^2\left(\frac{\pi d \sin \theta}{\lambda}\right)}{\left(\frac{\pi d \sin \theta}{\lambda}\right)^2} \rightarrow \begin{aligned} \text{Max: } \sin \theta_n &= \frac{\lambda}{d} n \\ \text{Min: } \sin \theta_m &= \frac{\lambda}{d} \left(m + \frac{1}{2}\right) \end{aligned}$$

N סדקים: D המרחק בין הסדקים.

$$I(\theta) = I_n \frac{\sin^2\left(N \frac{\pi d}{\lambda} \sin \theta\right)}{\sin^2\left(\frac{\pi d}{\lambda} \sin \theta\right)} \cdot \frac{\sin^2\left(\frac{\pi D}{\lambda} \sin \theta\right)}{\left(\frac{\pi D}{\lambda} \sin \theta\right)^2} \rightarrow \begin{aligned} \text{Max: } \sin \theta_n &= \frac{\lambda}{d} n \end{aligned}$$

בורות גלים

תווך נפיצה: תווך בו התלות בין k ל- ω אינה ליניארית.

תווך לא נפיצה: תווך בו k ו- ω תלויים ליניארית $\left(v = \frac{\omega}{k}\right)$.

ריק הוא תווך לא נפיצה. רוב התווכים הם תווכי נפיצה.

תווך נפיצה = חומר מפזר. תווך לא נפיצה = חומר לא מפזר.

$$\omega_n = \omega_1 + (n-1)\Delta\omega; 1 \leq n \leq N$$

$$\psi = A \sum_{n=1}^N e^{i(\omega_n t - k_n x)} = A e^{i(\bar{\omega} t - \bar{k} x)} \frac{\sin\left(N \frac{\Delta\omega t - \Delta k x}{2}\right)}{\sin\left(\frac{\Delta\omega t - \Delta k x}{2}\right)}$$

שפל: $\Delta\omega t - \Delta k x = 2\pi n$; שיא: $\Delta\omega t - \Delta k x = \frac{2\pi}{N} m$

עבור x כלשהו יתקבל מינימום ב- $t = \frac{2\pi}{N\Delta\omega}$

$v_g = \frac{d\omega}{dk}$ ו- $v_p = \frac{\omega}{k}$. בגלים אי"מ שניהם שווים ל- c .

עוד כמה דברים קטנים שכדאי לזכור

משפט גאוס: $\oint_S \vec{F} d\vec{a} = \iiint_V \nabla \cdot \vec{F} dv$

השטף של שדה דרך משטח שווה לדיברגנץ (הגזרת המכוונת) של השדה הכלוא בתוך הנפח.

משפט סטוקס: $\oint_C \vec{F} d\vec{l} = \iint_S \nabla \times \vec{F} d\vec{a}$

העבודה שהשדה מבצע על מסלול סגור שווה למערבולת השדה הנמצאת על פני המשטח.

סכום סדרה הנדסית מחיבור גלים

$$\frac{e^{-iN\theta} - 1}{e^{-i\theta} - 1} = \frac{e^{-\frac{iN\theta}{2}} \left(e^{-\frac{iN\theta}{2}} - e^{\frac{iN\theta}{2}} \right)}{e^{-\frac{i\theta}{2}} \left(e^{-\frac{i\theta}{2}} - e^{\frac{i\theta}{2}} \right)} = e^{\frac{i(N-1)\theta}{2}} \frac{\sin\left(\frac{N\theta}{2}\right)}{\sin\left(\frac{\theta}{2}\right)}$$

סדרות וטורים

$$a_n = a_1 + nd \rightarrow S_n = \frac{n(a_1 + a_n)}{2}$$

$$a_n = a_1 q^n \rightarrow S_n = a_1 \frac{1 - q^n}{1 - q}; S = \frac{a_1}{1 - q}$$

$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}$$

$$\ln(1-x) = -\sum_{n=1}^{\infty} \frac{x^n}{n} \quad \ln(1+x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-x)^n}{n}$$

$$\sin x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n+1}}{(2n+1)!} \quad \cos x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n}}{(2n)!}$$

$$\frac{1}{1+x} = 1 - x + x^2 - x^3 + x^4 - x^5 + \dots$$

$$\frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{\infty} x^n \quad \frac{x}{1-x} = \sum_{n=1}^{\infty} x^n$$



זוויות	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$
$\sin x$	$\frac{0}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{1}$
$\cos x$	$\frac{1}{1}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{0}{2}$
$\tan x$	0	$\frac{1}{\sqrt{3}}$	1	$\sqrt{3}$	-
$\cot x$	-	$\sqrt{3}$	1	$\frac{1}{\sqrt{3}}$	0
	0	30°	45°	60°	90°

Instructions for Life

- Don't Let People Drive You Crazy When You Know It's Within Walking Distance.
- Don't Let the Bastards Get You Down.
- Being a Heretic Isn't Easy But It Sure is More Fun than the Alternative.
- Hack the Planet!
- And Stay Good and Have Fun! Because You Could Be Weirder.

