

דיברגנט עבור מרחב הכולל רק מטען נקודת בראשית, כלומר  $\vec{E} = -\frac{q}{r^2}$  :

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta V} \oint_S \vec{E} d\vec{a} = 4\pi q \delta(r)$$

משוואות מקסוול – רישום זמני (דיפרנציאלי אינטגרלי)

$\oint_C \vec{E} d\vec{\ell} = -\frac{\partial}{\partial t} \iint_S \vec{B} \cdot d\vec{a}$	$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial}{\partial t} \vec{B}$	פרדיי -
$\oint_C \vec{H} d\vec{\ell} = \frac{\partial}{\partial t} \iint_S \vec{D} \cdot d\vec{a} + \iint_S \vec{J} \cdot d\vec{a}$	$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \frac{\partial}{\partial t} \vec{D} + \vec{J}$	אמפר -
$\oiint_S \vec{D} \cdot d\vec{a} = \iiint_V \rho dv$	$\vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \rho$	גאוס -
$\oiint_S \vec{B} \cdot d\vec{a} = 0$	$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$	רציפות האינדוקציה המגנטית -

$$\mu_0 \epsilon_0 = \frac{1}{c^2}, \quad \eta = \sqrt{\frac{\mu_0 \mu_r}{\epsilon_0 \epsilon_r}}$$

בחומר טכני פשוט:

$$\vec{D} = \epsilon_0 \epsilon_r \vec{E}, \quad \vec{B} = \mu_0 \mu_r \vec{H}$$

חוק אוהם:

$$\vec{J} = \sigma \vec{E}$$

משוואות מקסוול – רישום פאזורי

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \times \vec{E} &= -j\omega \vec{B} \\ \vec{\nabla} \times \vec{H} &= j\omega \vec{D} + \vec{J} \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{D} &= \rho \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B} &= 0 \end{aligned}$$

$$\nabla^2 \vec{A} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \vec{A} = 0 \quad \text{משוואת הגלים הכללית?} :$$

חוק שימור המטען החשמלי (משוואות הרציפות):

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \cdot \vec{J} + \frac{\partial \rho}{\partial t} &= 0 \\ \oiint_S \vec{J} \cdot d\vec{a} + \frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho dv &= 0 \end{aligned}$$

תנאי השפה בהקשר חוק שימור המטען :

$$\vec{1}_n \cdot (\vec{J}_{out} - \vec{J}_{in}) + \vec{\nabla}_\perp \cdot \vec{J}_s = -\frac{\partial \rho_s}{\partial t}$$

תנאי השפה בהקשר חוק שימור המטען, בקואורדינטות פולאריות, עבור  $z$  קבוע :

$$x_1 = r, \quad x_2 = \varphi$$

$$\Rightarrow \Delta \ell_1 = \Delta r, \quad \Delta \ell_2 = r \Delta \varphi$$

$$\Rightarrow h_1 = 1, \quad h_2 = r$$

$$\Rightarrow \vec{\nabla}_\perp \cdot \vec{J}_s = \frac{1}{r} \left( \frac{\partial}{\partial r} (r \vec{J}_s) + \frac{\partial}{\partial \varphi} \vec{J}_s \right)$$

תנאי שפה

$$\vec{1}_n \cdot (\vec{D}_{out} - \vec{D}_{in}) = \rho_s$$

$$\vec{1}_n \cdot (\vec{B}_{out} - \vec{B}_{in}) = 0$$

$$\vec{1}_n \times (\vec{H}_{out} - \vec{H}_{in}) = \vec{J}_s$$

$$\vec{1}_n \times (\vec{E}_{out} - \vec{E}_{in}) = 0$$

רציפות השדה החשמלי המשיקי

$$\vec{1}_n \times (\vec{E}_{out} - \vec{E}_{in}) = 0$$

סקול לדרישת רציפות הפוטנציאל החשמלי.

על חומרים דיאלקטריים, לא מצטבר מטען משטחי, ולכן בתווך שמורכב מכמה מקדמים דיאלקטריים יש לדרוש רציפות אינדוקציה חשמלית ניצבת.

פתרונות פוטנציאלים חשמליים

קרטזיות:  
טריביאלי

$$u(x, y, z) = (Ax + B)(Cy + D)(Ez + F)$$

לא טריביאלי

$$\pm k_x^2 \pm k_y^2 \pm k_z^2 = 0$$

$$u(x, y, z) \sim \begin{Bmatrix} \sin k_x x \\ \cos k_x x \\ e^{\pm k_x x} \\ \sinh k_x x \\ \cosh k_x x \end{Bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} \sin k_y y \\ \cos k_y y \\ e^{\pm k_y y} \\ \sinh k_y y \\ \cosh k_y y \end{Bmatrix} \cdot \begin{Bmatrix} \sin k_z z \\ \cos k_z z \\ e^{\pm k_z z} \\ \sinh k_z z \\ \cosh k_z z \end{Bmatrix}$$

פולאריות:  
טריביאלי

$$u(r, \varphi, z) = (A + B\varphi)(C + D \ln r)$$

לא טריביאלי

$$u(r, \varphi, z) = \sum_{n=1}^{\infty} (A_n \cos n\varphi + B_n \sin n\varphi)(C_n r^n + D_n r^{-n})$$

כדוריות:  
טריביאלי

$$u(r, \theta, \varphi) = \left( A + \frac{B}{r} \right) \left( C + D \ln \tan \frac{\theta}{2} \right) (E\varphi + F)$$

לא טריביאלי

$$u(r, \theta, \varphi) = \sum_{n,m} (A_n r^n + B_n r^{-(n+1)}) P_n^m(\cos \theta) (C_m \cos m\varphi + D_m \sin m\varphi)$$

פולינומי לגינדר:

$$P_0^0 = 1$$

$$P_1^0 = \cos \theta, \quad P_1^1 = \sin \theta$$

$$P_2^0 = \frac{1}{2}(3 \cos^2 \theta - 1), \quad P_2^1 = \frac{3}{2} \sin 2\theta, \quad P_2^2 =$$

## משפט פוינטינג

וקטור פוינטינג ברישומו הזמני (צפיפות הספק, ליחידת שטח):

$$\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H} \left[ \frac{V}{m} \cdot \frac{A}{m} \right] = \vec{E} \times \vec{H} \left[ \frac{W}{m^2} \right]$$

משפט פוינטינג ברישום דיפרנציאלי:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{S} + \frac{\partial}{\partial t} (w_e + w_m) = -\vec{J} \cdot \vec{E}$$

משפט פוינטינג ברישום אינטגרלי:

$$\oint_A \vec{S} \cdot d\vec{a} + \frac{\partial}{\partial t} \iiint_V (w_e + w_m) dv = -\iiint_V \vec{J} \cdot \vec{E} dv$$

כאשר  $w_e = \frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E}$  צפיפות האנרגיה החשמלית, ו  $w_m = \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H}$  צפיפות האנרגיה המגנטית.

וקטור פוינטינג המרוכב:

$$\vec{S} = \frac{1}{2} \vec{E} \times \vec{H}^*$$

נדגיש כי וקטור פוינטינג המרוכב אינו פאזור, אלא מכפלה של שני פאזורים. כלומר, כדי לקבל את וקטור פוינטינג במישור הזמן, יש לחשבו בנפרד.

משפט פוינטינג המרוכב ברישום דיפרנציאלי:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{S} + 2j\omega (\langle w_m \rangle - \langle w_e \rangle) = -\frac{1}{2} \vec{J}^* \cdot \vec{E}$$

משפט פוינטינג המרוכב ברישום דיפרנציאלי:

$$\oint_A \vec{S} \cdot d\vec{a} + 2j\omega \left( \iiint_V \langle w_m \rangle dv - \iiint_V \langle w_e \rangle dv \right) = -\frac{1}{2} \iiint_V \vec{J}^* \cdot \vec{E} dv$$

כאשר  $\langle w_e \rangle = \frac{1}{4} \vec{D} \cdot \vec{E}^*$  צפיפות האנרגיה החשמלית הממוצעת, ו  $\langle w_m \rangle = \frac{1}{4} \vec{B} \cdot \vec{H}^*$  צפיפות האנרגיה המגנטית הממוצעת.

## קווי סטיקה

התנאי לקווי סטיקה:  $l_c \ll \frac{2\pi c}{\omega}$  - גודל אופייני של ההתקן.

במשטר EQS מתקיים:  $\frac{\langle w_m \rangle}{\langle w_e \rangle} \ll 1$ ,  $\nabla \times \vec{E} = 0$  (בד"כ  $\mu \rightarrow 0$ ).

במשטר MQS מתקיים:  $\frac{\langle w_e \rangle}{\langle w_m \rangle} \ll 1$ ,  $\nabla \times \vec{H} = \vec{J}$  (בד"כ  $\varepsilon \rightarrow 0$ ).

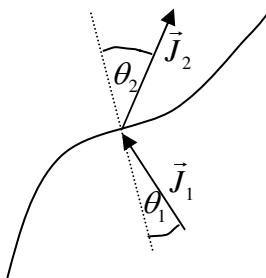
בשדה זרימה סטציונרי מתקיים:

$$1. \quad \varepsilon\omega \ll \sigma \Rightarrow \omega \langle w_e \rangle \ll \sigma |\vec{E}|^2 \quad (\text{הפסדים נמוכים})$$

$$2. \quad \sqrt{\frac{2}{\mu\omega\sigma}} = \delta \gg a \Rightarrow \omega \langle w_m \rangle \ll \sigma |\vec{E}|^2$$

כאשר  $a$  גודל אופייני של חתך ההתקן הניצב לכיוון הזרימה.

$$3. \quad \vec{I}_n \cdot (\vec{J}_1 - \vec{J}_2) = 0 \quad (\text{ובד"כ מתקיים } \vec{J} = \sigma \vec{E})$$



## שדות חשמליים בחומר משוואות מקסוול – רישום זמני

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial}{\partial t}(\mu_0 \vec{H})$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \frac{\partial}{\partial t} \vec{D} + \vec{J}_{free}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \rho_f$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\mu_0 \vec{H}) = 0$$

כאשר וקטור האינדוקציה החשמלית:

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}, \quad \vec{P} \left[ \frac{Cb}{m^2} \right]$$

ובחומר טכני פשוט:

$$\vec{D} = \epsilon_0 \epsilon_r \vec{E} = \epsilon_0 \vec{E} + \epsilon_0 \underbrace{(\epsilon_r - 1)}_{\chi} \vec{E} \triangleq \epsilon_0 \vec{E} + \chi \epsilon_0 \vec{P}$$

ניתן להגדיר את הגדלים:

צפיפות מטען קיטוב נפחית:

$$\rho_p = -\vec{\nabla} \cdot \vec{P}$$

צפיפות מטען קיטוב משטחית:

$$\rho_{sp} = -\vec{1}_n \cdot (\vec{P}_{out} - \vec{P}_{in})$$

צפיפות זרם קיטוב נפחית:

$$\vec{J}_p = \frac{\partial \vec{P}}{\partial t}$$

## גלים מישוריים

משוואות מקסוול במרחב חופשי חסר מקורות, בכתוב פאזורי:

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -j\omega\mu_0 \vec{H}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = j\omega\epsilon_0 \vec{E}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \epsilon_0 \vec{E} = 0$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

וממשוואות אלו מגיעים למשוואות הגלים ההומוגניות עבור השדות:

$$\vec{\nabla}^2 \vec{E} + \left( \frac{\omega}{c} \right)^2 \vec{E} = 0$$

$$\vec{\nabla}^2 \vec{H} + \left( \frac{\omega}{c} \right)^2 \vec{H} = 0$$

אחד הפתרונות של המשוואה הוא גל מישורי:

$$\vec{E} = \vec{E}_0 e^{-j\vec{k} \cdot \vec{r}}$$

כאשר  $\vec{k}$  וקטור הגל:

$$\vec{k} = k_x \vec{1}_x + k_y \vec{1}_y + k_z \vec{1}_z, \quad k = |\vec{k}| = \frac{\omega}{c} = \frac{2\pi f}{c} \left[ \frac{1}{m} \right]$$

$$k = |\vec{k}| = \frac{\omega}{c} \sqrt{\epsilon_r \mu_r} = \frac{2\pi f}{c} \sqrt{\epsilon_r \mu_r} \left[ \frac{1}{m} \right]: \text{ ובאופן כללי:}$$

ו-  $\vec{E}_0$  וקטור האמפליטודות.

אורך הגל הוא:

$$\lambda = \frac{2\pi}{k} = \frac{c}{f} [m]$$

השדה המגנטי במקרה זה יהיה

$$\vec{H} = \frac{1}{\eta_0} \vec{1}_k \times \vec{E}, \quad \eta_0 \triangleq \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}} \approx 377 [\Omega]$$

ובאופן דואלי, מכיוון ש  $\vec{E}, \vec{H}, \vec{k}$  שלשה ימנית:

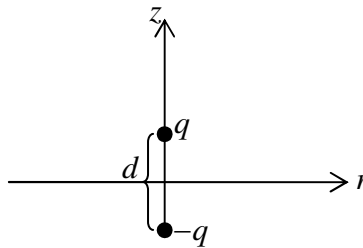
$$\vec{E} = \eta_0 \vec{H} \times \vec{1}_k$$

וקטור פוינטינג הממוצע בזמן:

$$\langle \vec{S} \rangle = \frac{1}{2} \frac{|\vec{E}_0|^2}{\eta_0} \vec{1}_k = \frac{1}{2} \eta_0 |\vec{H}_0|^2 \vec{1}_k$$

נספח:

פוטנציאל של דיפול חשמלי, כאשר  $r \gg d$ :



$$\phi(r, \theta) = \frac{p}{4\pi\epsilon_0} \frac{\cos\theta}{r}, \quad p = |\vec{p}| = |qd\vec{1}_z| = qd$$

משוואת לפלס:  $\nabla^2\phi = 0$

$$\frac{1}{r} \frac{d}{dr} \left( r \frac{dR}{dr} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{d^2\Phi}{d\phi^2} + \frac{d^2Z}{Z} = 0 \quad \text{בקואורדינטות פולאריות (אחרי הפרדת משתנים):}$$

$$\frac{1}{r^2} \frac{d}{dr} \left( r^2 \frac{dR}{dr} \right) + \frac{1}{r^2 \sin\theta} \frac{d}{d\theta} \left( \sin\theta \frac{d\Theta}{d\theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2\theta} \frac{d^2\Phi}{d\phi^2} = 0 \quad \text{בקואורדינטות כדוריות:}$$

$$\begin{cases} \vec{E} = -\nabla\phi \\ \vec{D} = -\nabla \times \vec{C} \end{cases} \quad \begin{cases} \vec{H} = -\nabla\phi_m \\ \vec{B} = \nabla \times \vec{A} \end{cases} \quad \text{תזכורת פוטנציאלים חשמליים/מגנטיים וקטוריים/סקלריים וסימוניהם:}$$

$$\nabla \vec{A} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} = 0 \quad \text{כיוול לורנץ:}$$

$$\nabla \vec{A} = 0 \quad \text{כיוול כולון:}$$

סימן:

