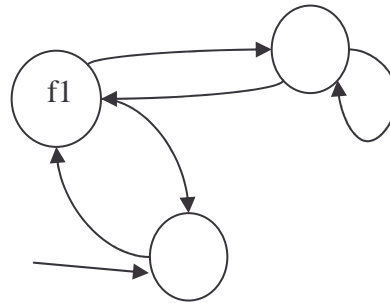


Quantified Boolean Formulas (QBF)

נגדיר את הכמתים "קיים" ו"לכל" באמצעות הצבות:

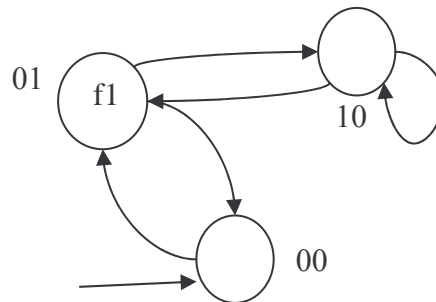
$$\begin{array}{lll} \text{קיים} & \exists x: f & \equiv f|_{x=0} \vee f|_{x=1} \\ \text{לכל} & \forall x: f & \equiv f|_{x=0} \wedge f|_{x=1} \end{array}$$

נניח שרוצים לבדוק את הנוסחה EXf_1



מה שעשינו עד כה זה לסמן את כל המצבים שבהם מתקיים f_1 ואז ללכת "אחורה" ולסמן את כל הצמתים שבהם מתקיים EXf_1 .

אם יש לנו שלושה מצבים אז אנחנו צריכים שני ביטים כדי לייצג אותם. למשל: (V_1, V_2)



$$init: \neg V_1 \wedge \neg V_2$$

$$R: (\neg V_1 \wedge \neg V_2 \wedge \neg V_1' \wedge V_2') \vee (\neg V_1 \wedge V_2 \wedge \neg V_1' \wedge \neg V_2')$$

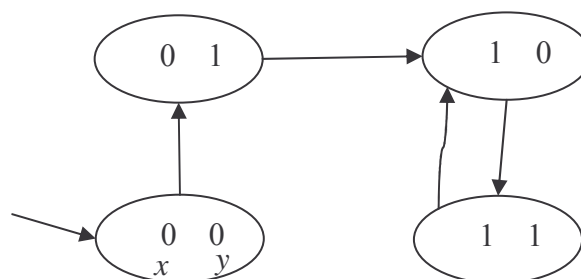
$$init(x) = 0;$$

$$init(y) = 0;$$

$$next(x) = x \vee y;$$

$$next(y) = \neg y$$

כך עובד ה $RuleBase$ יתורגם ל: $(x' \leftrightarrow x \vee y) \wedge (y' \leftrightarrow \neg y)$



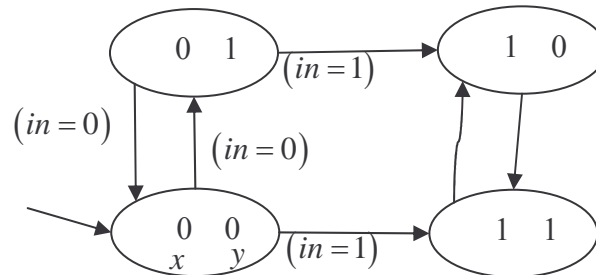
עוד דוגמה:

$$\text{init}(x) = 0$$

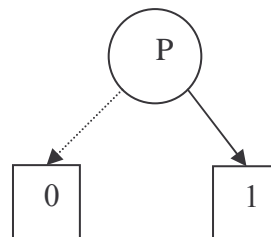
$$\text{init}(y) = 0$$

$$\text{next}(x) = x \vee (\text{in})$$

$$\text{next}(y) = \neg y$$



אלגוריתם לבדיקת מודל סימבולית, מקבל תת נוסחה ב CTL ומחזיר BDD המייצג נוסחה המייצגת את כל המצבים שמספקים את תת הנוסחה.

בהינתן תת נוסחה f :אם $f = p \in AP$ אז ה BDD שיתקבל הוא:

אם $f = f_1 \wedge f_2$ נחזיר את ה BDD שהוא פעולת and של ה BDD-ים של f_1 ושל f_2 . באופן דומה, לגבי כל אופרטור בינארי אחר.

אם $f = \neg f_1$ אז נחזיר BDD הזה לזה של f_1 פרט לכך שהערכים בעלים הפוכים.

אם $f = EXf_1$ אז אפשר להחליף את זה ב:

$$EXf_1 = \exists \bar{v} [f_1(\bar{v}') \wedge R(\bar{v}, \bar{v}')]]$$

זאת אומרת שסט המשתנים \bar{v} מקיים את הנוסחה EXf_1 אם קיים סט משתנים \bar{v}' שמקיים את f_1 ובנוסף קיימת קשת מהצומת המסמל את \bar{v} אל הצומת המסמל את \bar{v}' .

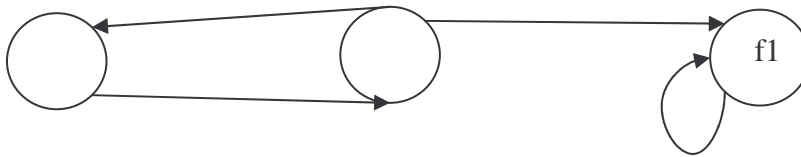
לדוגמה:



$$EXf_1 = \exists \bar{v} [f_1(\bar{v}') \wedge R(\bar{v}, \bar{v}')] = \exists \bar{v} : (\neg v_0') \wedge ((v_0 \wedge \neg v_0') \vee (\neg v_0 \wedge v_0'))$$

$$= \exists \bar{v} (v_0 \wedge \neg v_0') \vee (\neg v_0 \wedge v_0') = (v_0 \wedge \neg v_0' |_{v_0'=0}) \vee (v_0 \wedge \neg v_0' |_{v_0'=1}) = v_0$$

$$f = EFf_1$$



נשמור את כל קבוצת המצבים שראינו עד עכשיו (באמצעות BDD). כל פעם נגדיל את הקבוצה הזאת (נשנה את ה BDD).

האלגוריתם:

$$Q \leftarrow false (= \phi)$$

אתחול:

$$Q' \leftarrow f_1(\bar{v})$$

$$\text{while}(Q(\bar{v}) \neq Q'(\bar{v}))$$

{

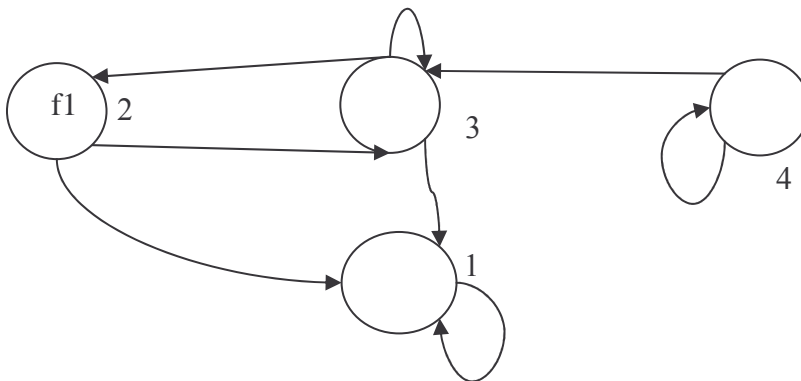
$$Q(\bar{v}) \leftarrow Q'(\bar{v})$$

$$Q'(\bar{v}) \leftarrow Q(\bar{v}) \vee EXQ(\bar{v})$$

}

$$f(\bar{v}) = Q(\bar{v})$$

אם $f(x) = x$ אז x היא נקודת שבת הקטנה ביותר leaset-fix-point.



Q'	Q
ϕ	$\{2\}$
$\{2\}$	$\{2\} \cup \{3\} = \{2, 3\}$
$\{2, 3\}$	$\{2, 3\} \cup \{2, 3, 4\} = \{2, 3, 4\}$
$\{2, 3, 4\}$	$\{2, 3, 4\} \cup \{2, 3, 4\} = \{2, 3, 4\}$

אם $f = Ef_1Uf_2$:

האלגוריתם:

$Q \leftarrow false (= \phi)$

אתחול:

$Q' \leftarrow f_2(\bar{v})$

while($Q(\bar{v}) \neq Q'(\bar{v})$)

{

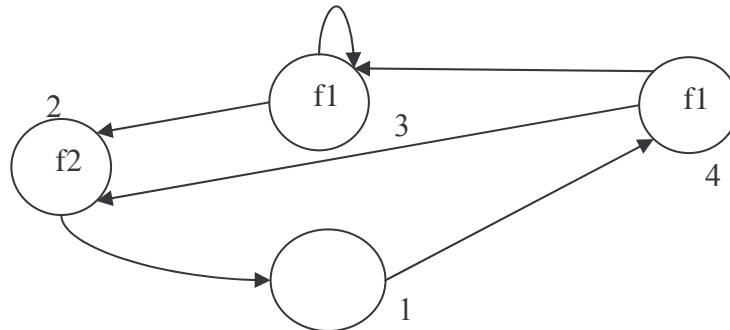
$Q(\bar{v}) \leftarrow Q'(\bar{v})$

$Q'(\bar{v}) \leftarrow Q(\bar{v}) \vee (f_1(\bar{v}) \wedge EXQ(\bar{v}))$

}

$f(\bar{v}) = Q(\bar{v})$

דוגמה:



Q'	Q
ϕ	$\{2\}$
$\{2\}$	$\{2\} \cup \{3, 4\} = \{2, 3, 4\}$
$\{2, 3, 4\}$	$\{2, 3, 4\} \cup \{2, 3, 4\} = \{2, 3, 4\}$

נקודת שבת הגדולה ביותר: greatest fix point

